

# 中国具身智能创投报告

2024.07

The Report of Entrepreneurship and Investment in Embodied AI in China



# 人工智能产业链联盟

星主： AI产业链盟主

 知识星球

微信扫描预览星球详情



# 序 言

自1950年艾伦·图灵首次提出具身智能（Embodied AI）的概念，直到进入21世纪，具身智能才在机器人领域进一步发展。近两年随着人工智能技术的进步，尤其是大模型的出现，人们开始看到具身智能实际应用的可能性，越来越多的企业开始布局和投身这一「人工智能的下一个浪潮」。

今年以来，科技巨头们在具身智能领域的动作不断——谷歌发布了融合视觉、语言、动作的RT系列机器人模型的新成果RT-H，英伟达在GTC大会上推出了人形机器人通用基础模型Project GROOT，特斯拉擎天柱（Optimus）机器人从叠衣服、散步到进厂“打工”，就连OpenAI也宣布时隔四年重新组建机器人团队……

除了顶流大厂之外，具身智能初创企业更是参与和推动这次浪潮的主角。遍观海内外，近年来不断有顶级院校和科技巨头AI/机器人实验室出身的专家创立或参与创立具身智能企业；不同企业具身智能机器人产品的动态相较以往更密集地向公众传递；具身智能初创公司融资状态火热，明星创企单轮融资额破亿屡见不鲜，整体估值水涨船高。

在《中国具身智能创投报告》中，量子位智库对具身智能的背景现状、技术原理与路线、国内创业格局、融资梳理及代表创企、创业者背景等方面进行了系统介绍，希望为科技从业者和爱好者们描绘出国内具身智能创业的澎湃蓝图。

# 目 录

01 具身智能背景现状

02 具身智能技术原理与路线

03 国内具身智能赛道创业格局

04 具身智能融资梳理&代表创企

05 具身智能创业者背景溯源

ights

01

# 具身智能背景现状

insights

根据中国计算机协会的定义，「具身智能 (Embodied AI)」是一种基于物理身体进行感知和行动的智能系统，它通过智能体与环境的交互获取信息、理解问题、做出决策并实现行动，从而产生智能行为和适应性。本篇报告研究的「具身智能」以**通用智能机器人**载体为主，不包含无人车等物理形态。

具身智能机器人与普通机器人的区别主要集中在自主性、感知与交互能力、学习与适应能力、应用场景等方面。

	普通机器人	具身智能机器人
自主性	按预设程序执行任务	可自主完成任务
感知能力	只有基本的感知能力	具备高级的感知系统，如视觉、听觉、触觉等
交互能力	依赖于编程指令或外部控制	与环境和人类进行复杂交互
学习能力	依靠人工进行编程或更新	可实现自我进化和适应性学习
适应能力	只能在预设的参数或条件下工作	可在变化的环境中自主调整行为
应用场景	适用于结构化环境和重复性任务	可用于未知环境和复杂任务

## 产业端——科技巨头布局具身智能生态

- **谷歌**继去年推出首个控制机器人的视觉-语言-动作模型RT-2之后，于今年3月又推出RT系列的最新模型RT-H，在多个任务评估中相比RT-2平均提高了15%的成功率。
- **英伟达**今年2月宣布成立GEAR（Generalist Embodied Agent Research）实验室，专注通用具身智能体研究；在3月的GTC大会上，英伟达发布人形机器人通用基础模型Project GROOT，以及专为人形机器人打造的新型计算平台Jetson Thor。
- **微软**不仅和英伟达、OpenAI一起投资了具身智能明星创企Figure AI，今年5月还与仿人机器人公司Sanctuary AI达成合作，为其提供Azure云资源、加速具身AI研究。
- **OpenAI**与Figure、1X Technologies 等公司合作开发机器人模型，并将视觉语言模型加持在Figure 01人形机器人上；同时时隔四年重新组建了自己的机器人团队。
- **特斯拉**持续发布擎天柱（Optimus）机器人的演示视频，展示其从叠衣服、散步到进厂分拣电池的最新进展。

## 学术端——高校机构研究具身智能系统

- **斯坦福大学**李飞飞团队推出VoxPoser，基于环境信息和自然语言命令，通过大语言模型和视觉语言模型的交互，指导系统为机器人生成相应的操作指示地图。李飞飞教授今年也发起「空间智能」方向的创业项目，目标让AI像人类一样对视觉信息进行高级推理。
- **卡内基梅隆大学**研发出OmniH2O（Omni Human-to-Humanoid）全身遥控系统，实现全尺寸人形机器人的实时全身远程操作，并用宇树科技的H1-ReS人形机器人做了效果演示。
- **北京大学**推出一系列具身智能研究成果，包括具身导航系统DiscussNav、具身大模型ManipLLM、机器人多模态大模型RoboMamba等。
- **清华大学、中南大学**研发出具身智能体开放平台LEGENT，利用所生成的数据训练视觉-语言-动作模型。
- **智源研究院**在今年6月的智源大会上推出世界首个端到端基于视频的多模态具身大模型NaVid。

## 具身智能火热原因：大模型及生成式AI的快速发展

自1950年艾伦·图灵首次提出具身智能（Embodied AI）的概念，直到进入21世纪，具身智能才在机器人领域进一步发展。近两年随着人工智能技术的进步，尤其是**大模型及生成式AI的发展**，大众逐渐看到具身智能实际应用的可能性，而不仅仅将其看作象牙塔内的学术研究。英伟达CEO黄仁勋和斯坦福李飞飞教授等产业界和学术界的旗帜性人物纷纷为具身智能站台，越来越多的人相信具身智能将成为「人工智能的下一个浪潮」。

对**生成式AI**而言，机器人是大模型能力的理想载体，是人工智能发展到一定阶段、从单纯数字领域的应用到与物理世界交互的必然途径。



对**通用机器人**而言，大模型提供了更强大的“AGI大脑”，提升了机器人在感知、理解和规划任务上的泛化能力，也对人机交互产生颠覆性影响。

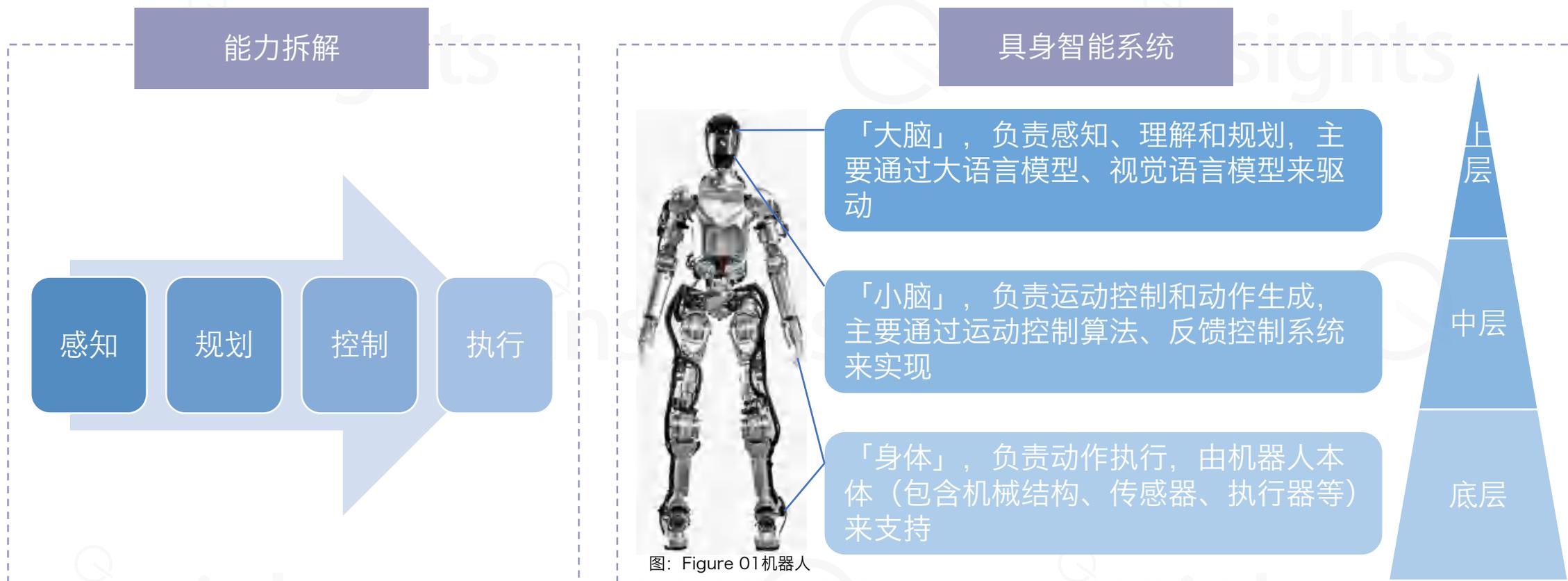
ights

02

## 具身智能技术原理与路线

insights

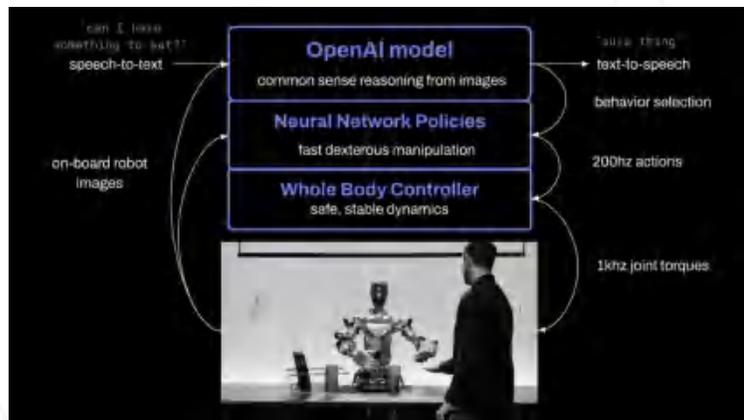
具身智能本质上是为以机器人为代表的物理实体注入人工智能，使其能感知、学习并与环境动态交互。



具身智能的**算法方案**可分为**分层决策模型**和**端到端模型**两种路线。

## 分层决策模型

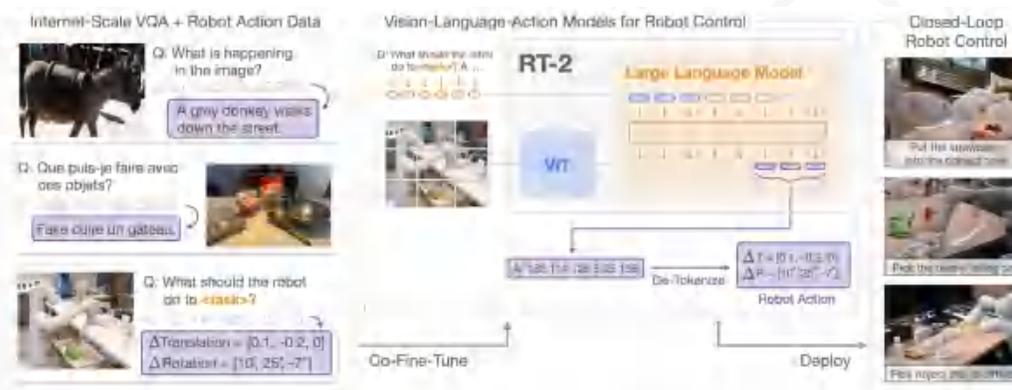
以「Figure 01」为代表，将任务分解成不同层级，以**多个神经网络**训练，再以流程管线的方式组合。Figure 01顶层接入OpenAI的多模态大模型，提供视觉推理和语言理解；中间层神经网络策略作为小脑进行运动控制并生成动作指令；底层机器人本体接受神经网络策略的动作指令，进行控制执行。分层决策模型的缺点是：不同步骤间的对齐和一致性需解决。



图：Figure 01 线程，来源[https://x.com/adcock\\_brett/status/1767913955295744449](https://x.com/adcock_brett/status/1767913955295744449)

## 端到端模型

以「Google RT-2」为代表，通过**一个神经网络**完成从任务目标输入到行为指令输出的全过程。首先在大规模互联网数据预训练视觉语言模型，然后在机器人任务上微调，结合机器人动作数据，推出视觉语言动作模型。RT-2不仅负责最上层的感知与规划，还参与中下层的控制与执行，打通了端到端的链路。端到端模型的缺点是：训练数据海量、消耗资源巨大、机器人执行实时性差。



图：RT-2模型闭环控制流程，来源<https://robotics-transformer2.github.io/assets/rt2.pdf>

具身智能的**训练方法**可分为模仿学习和强化学习两种路线。

## 模仿学习

模仿学习——

智能体通过观察和模仿专家（经验丰富的人类操作者或具有高级性能的系统）的行为来学习任务。

- ✓ 优势：可以快速学习专家策略，无需复杂的探索过程
- ✗ 劣势：学习到的行为策略受限于专家数据，对于未见过的情况泛化能力较差

## 强化学习

强化学习——

智能体通过与环境的交互来学习最佳行为策略，以最大化某种累积奖励。

- ✓ 优势：能够通过探索环境学习未知的策略；可以处理高度不确定和动态变化的环境
- ✗ 劣势：需要大量的探索和试错，学习过程缓慢；对于复杂任务，设计合适的奖励函数难度较高

具身智能的**数据采集**可分为基于仿真环境数据和基于真实世界数据两种路线。

## 基于仿真环境的数据采集 (Sim2Real)

Sim2Real (Simulation to Reality) ——  
在仿真环境中学习技能和策略，并迁移到现实世界中。

- ✓ 优势：数据可大规模获取，成本低
- ✗ 劣势：对仿真器要求高，仿真环境与真实世界存在差异；迁移过程中存在性能下降

## 基于真实世界的数据采集

基于真实世界数据采集——  
直接从现实世界数据中学习，包括本体采集、遥操作、动态捕捉、视频学习等方式。

- ✓ 优势：数据更真实可靠
- ✗ 劣势：数据少、泛化性差；通过机器本体和人采集，成本高、难度大、效率低

ights

03

## 国内具身智能赛道创业格局

insights

# 具身智能浪潮主要参与者

国内具身智能浪潮的主要参与者包括科技大厂、传统机器人公司和新生代的具身智能创业公司等。其中，数量众多的创业公司们正将最前沿学术研究与产品研发相结合，为具身智能市场释放无限想象力。

## 科技大厂

- **阿里**通义千问联合有鹿机器人发布具身智能大模型LPLM
- **百度**为优必选的人形机器人Walker S接入文心大模型
- **腾讯**通过RoboticsX机器人实验室持续研究多模态大模型与机器人的融合
- **华为**成立具身智能创新Lab且与乐聚机器人合作发布盘古具身智能大模型
- **小米**成立独立的人形机器人公司，推出Cyberone机器人
- .....

## 传统机器人公司

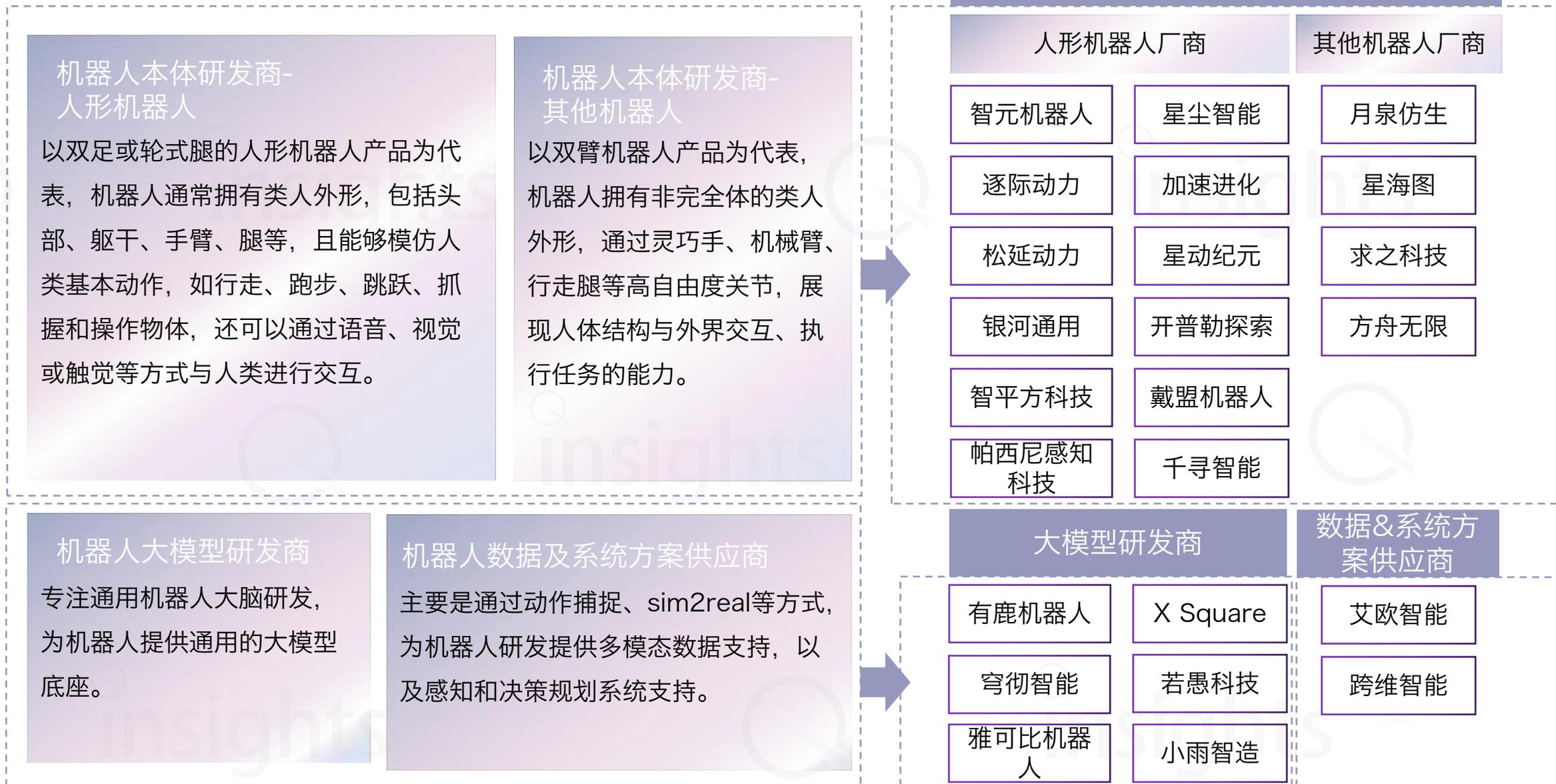
- **优必选**推出面向工业领域的人形机器人Walker S
- **宇树科技**发布通用型人形机器人H1
- **傅利叶智能**发布通用型人形机器人GR-1
- **达闼机器人**发布搭载云端大脑的人形机器人XR4
- **乐聚机器人**发布搭载开源鸿蒙系统的人形机器人“夸父”
- .....

## 具身智能创业公司

近两年不断有AI顶级院校和科技巨头AI/机器人实验室出身的专家学者创立或参与创立具身智能企业。

这些初创公司技术实力优越，吸引无数投资，带来更密集的具身智能机器人产品动态更新，是参与和推动这次具身智能浪潮的重要主角。

# 具身智能创业公司分类及图谱



ghts

04

## 具身智能融资梳理&代表创企

insights

# 国内创企融资及产品进展梳理

(按最新融资所在轮次从后期向前期排列)

公司	创立时间	融资轮次	最新融资额	投资方	估值	产品类型	最新公布产品	产品阶段
智元机器人	2023.2	A++++轮	超10亿元	红杉中国、M31资本、高瓴创投、鼎晖投资、BV百度风投、经纬创投、比亚迪等	约70亿元	人形机器人	远征A2	有样机展示，即将面向商用
帕西尼感知科技	2021.6	A+轮	数亿元	新奥资本、北汽产投、南山战新投、盈富泰克等	暂无	人形机器人	Tora	有样机实体展示
逐际动力	2022.1	A轮	亿元	阿里巴巴、招商局创投、上汽集团、峰瑞资本、绿洲资本、明势资本等	暂无	人形机器人	CL-1	有演示视频，正在探索商用
星尘智能	2022.12	A轮	数千万元	云启资本	暂无	人形机器人	Astribot S1	有演示视频，预计2024年商用
穹彻智能	2023.11	A轮	未披露	无限基金SEE Fund、MFund魔量资本、小苗朗程等	暂无	具身智能大模型	Noematrix Brain	正在零售运营、物流拣选等领域探索应用
跨维智能	2021.6	Pre-A轮	亿元	联想创投、联创资本、松禾资本、真格基金等	暂无	数据及系统方案	DexCore系统	已商用
加速进化	2023.6	Pre-A轮	数千万元	源码资本、水木创投和盈港资本等	暂无	人形机器人	BR002	有演示视频，预计2024年小批量量产
松延动力	2023.9	Pre-A轮	未披露	金沙江联合资本、九合创投、SEE Fund无限基金、小苗朗程等	暂无	人形机器人	Song	内部研发迭代中
X Square	2023.12	天使+轮	数千万元	联想之星、九合创投等	暂无	具身智能大模型	具身大模型	预计3-5年时间内实现初步商业化落地
月泉仿生	2023.6	天使+轮	千万元	梅花创投等	暂无	其他机器人	行走机器人	已签署近千万元商业化订单

# 国内创企融资及产品进展梳理

(按最新融资所在轮次从后期向前期排列)

公司	创立时间	融资轮次	最新融资额	投资方	估值	产品类型	最新公布产品	产品阶段
银河通用	2023.5	天使轮	7亿元	美团、北汽、商汤国、讯飞、启明创投、蓝驰创投、经纬创投、源码资本、IDG资本	约15亿元	人形机器人	GALBOT G1	有样机实体展示，预计2026年开始量产
星动纪元	2023.8	天使轮	超1亿元	世纪金源、联想创投、金鼎资本等	暂无	人形机器人	小星、小星Max	有演示视频，预计2024年小批量量产
有鹿机器人	2023.2	天使轮	超1亿元	元璟资本、创新工场、百度风投等	暂无	具身智能大模型	Master2000	已签订超千万元的具身智能通用大脑订单
智平方科技	2023.4	天使轮	数千万元	SEE Fund无限基金、清智资本、国投创盈等	暂无	人形机器人	Alpha Bot	有样机实体展示
戴盟机器人	2021.12	天使轮	数千万元	昆仲资本	暂无	人形机器人	Sparky 1	有demo视频
艾欧智能	2023.5	天使轮	数千万元	源码资本	暂无	数据及系统方案	头盔和动作捕捉套装	正在推进与本体和大模型公司合作
星海图	2023.9	天使轮	千万美元	IDG资本、无限基金SEE Fund、BV 百度风投、金沙江创投等	暂无	其他机器人	超轻型力控机械臂A1	内部研发迭代中
若愚科技	2023.4	天使轮	超5000万元	东方精工、昆仲资本等	暂无	具身智能大模型	若愚·九天大模型	已与数家机器人本体厂商及传统制造业企业展开合作
开普勒探索	2023.8	天使轮	未披露	北洋海棠基金、尚势资本等	暂无	人形机器人	先行者K1、先行者S1和先行者D1	有演示视频和样机实体展示，预计2024年下半年量产
雅可比机器人	2023.4	种子轮	未披露	百度前COO、YC中国创始人陆奇	暂无	具身智能大模型	J-Mind、J-Box	已在商超场景中应用

**智元机器人**，一家专注于人形机器人和具身智能产品研发的创新企业，由前华为“天才少年”彭志辉（稚晖君）等创立，目前已融资到A4轮，吸引了包括高瓴创投、百度风投、比亚迪等知名企业及投资机构的参与。公司在2023年8月推出第一代通用型具身智能机器人远征A1，具备业界领先的双足行走、智能任务执行和人机互动等能力，在WAIC2024上展示了新一代面向商用的人形机器人远征A2。

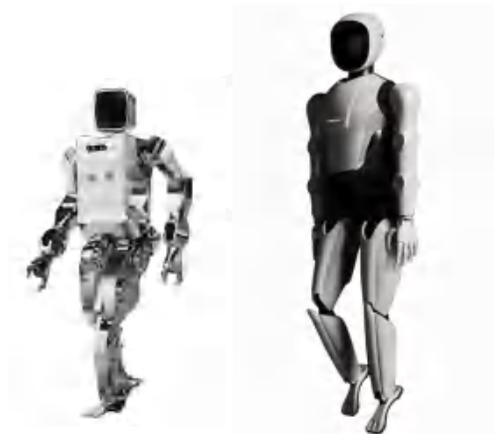


**星尘智能**，前腾讯RoboticsX一号员工来杰创立的具身智能机器人公司。2024年4月，星尘智能推出“最接近人类操作性能”的AI机器人Atribot S1。这款机器人通过模仿学习，能够以媲美成年人的操作速度和灵活度，执行多项对人有用的复杂任务。S1机器人已接入大模型测试，并预计在2024年内完成商业化。

**逐际动力**，专注通用机器人研发，2023年12月发布了人形机器人CL-1的演示视频，实现国产人形机器人首次基于实时地形感知动态上楼梯、下斜坡，今年4月也更新了demo视频，进一步展示了CL-1上楼梯和往返跑步的能力。从5月到7月，公司完成了由阿里巴巴、招商局创投、上汽集团旗下尚颀资本等领投的A轮战略融资，预计会加速对机器人产品的打造和商业场景的开拓。



**加速进化**，专注于人形机器人及运控开发平台研发。今年4月加速进化发布了人形机器人产品BR002的demo视频，能够从躺倒在地状态下，反向折叠腿部站立起来，展现了与波士顿动力Atlas相似的站立方式。公司5月份完成新一轮源码资本领投的数千万元融资，预计用于机器人产品小批量量产及市场推广等。



**星动纪元**，由清华大学交叉信息研究院孵化，成立半年内就获得了超亿元的天使轮融资，致力于具身智能以及人形通用机器人技术和产品的研发，已经推出了两款型号的人形机器人产品：小星和小星Max。其中小星Max作为一款全尺寸人形机器人，具备超高的自由度和灵巧手，可用于工厂制造或服务场景。

# 国外创企融资及产品进展梳理

(按最新融资所在轮次从后期向前期排列)

公司	创立时间	融资轮次	最新融资额	投资方	估值	产品类型	最新公布产品	产品阶段
Covariant	2017	C+轮	7500万美元	Index Ventures、Radical Ventures、Geoffrey Hinton、杨立坤、李飞飞、Jeff Dean等	暂无	具身智能大模型	Covariant Brain、RFM-1	已和工业机器人公司合作
Figure	2022.1	B轮	6.75亿美元	微软、OpenAI、英伟达、亚马逊等	26亿美元	人形机器人	Figure 01	有演示视频，预计2024年在宝马工厂开始部署
Agility Robotics	2015	B轮	1.5亿美元	DCVC、Playground Global、亚马逊等	暂无	人形机器人	Digit	已与亚马逊、福特汽车、曼哈顿联合公司合作，计划推进量产
1X Technologies	2014.3	B轮	1亿美元	EQT Ventures、Samsung NEXT、OpenAI等	3.75亿美元	人形机器人	NEO	内部研发迭代中，预计2024年商用并量产
Skild AI	2023.5	A轮	3亿美元	光速创投、Coatue、软银集团、贝索斯、红杉资本、亚马逊等	15亿美元	具身智能大模型	Skild Brain	正在进行技术研发和产品打磨
Sanctuary AI	2018	A轮	5850万美元	Bell、Evok Innovations、加拿大出口发展局、麦格纳等	暂无	人形机器人	第七代Phoenix	有演示视频和样机实体展示，即将在麦格纳业务线部署
World Labs	2024.4	天使轮	约1亿美元	a16z、Radical Ventures等	10亿美元	具身智能大模型	理解三维物理世界的模型	内部研发迭代中
Appttronik	2016.1	种子轮	2870万美元	Terex、Perot Jain、Capital Factory、Grit Ventures等	暂无	人形机器人	Apollo	有演示视频和样机实体展示，已在奔驰工厂商业试点
Mentee Robotics	2022	种子轮	1700万美元	Ahren Innovation Capital等	暂无	人形机器人	Menteebot	有演示视频，预计2025年第一季度部署量产

**Figure**是具身智能机器人领域最出圈的明星创企，去年10月发布人形机器人产品Figure 01。在今年1月的demo视频中，Figure 01通过观看人类示范视频，通过10小时端到端训练成功完成了操作咖啡机的“煮咖啡”任务；随后，Figure宣布与OpenAI合作，在3月份放出的新demo视频中，通过OpenAI多模态大模型加持的Figure 01展示出和人类自如对话的能力，且能规划动作、拥有短期记忆、可以用语言解释推理过程，瞬间引发整个科技圈的关注和讨论。



**1X Technologies**是除了Figure之外，又一家拿到OpenAI投资且与之开展合作的人形机器人公司。这家企业位于挪威，产品线中轮式机器人EVE能执行巡逻、监控、搬运等多项任务，目前已应用于医疗等领域。在拿到B轮融资的资金支持后，其第二代产品——双足人形机器人NEO也预计今年年内推出并将在挪威和北美地区进行量产。

**Sanctuary AI**是另一家知名的具身智能机器人公司，它致力于开发“具有类人智能的通用机器人”，其产品Phoenix人形机器人已经更新至第七代。Sanctuary AI不仅拿到麦格纳集团的战略投资，还与这家全球第四大汽车零部件供应商达成了战略合作，将机器人部署在其工厂中，利用麦格纳的汽车产品组合、工程和制造能力对机器人的成本和可扩展性进行多方面评估。另外，Sanctuary AI也正在与微软合作开发通用人形机器人的大模型。



# 国内外具身智能创企特色鲜明

## 相同点

国内外具身智能创企背后的投资方往往都有科技大厂参与。创业公司与微软、英伟达、OpenAI、阿里巴巴、百度等行业巨头一拍即合，主要是因为其在研发、实验过程中持续的资金需求，以及对算力、数据、模型等资源的需求，与科技巨头公司自身对于前沿AGI方向的布局，以及自身业务生态的能力十分匹配。

国内外具身智能厂商都选择率先在汽车制造业务中尝试部署机器人。一是因为潜在需求强，汽车制造流程（尤其是总装环节）有较高的人工成本，长远来看机器人替代有助于降低成本、缓解劳动力紧缺情况，二是因为汽车工厂提供了丰富的实际应用场景，有助于机器人收集数据，进行学习和优化。

国内外研发机器人整机的创业公司数量都多于专注机器人大模型及数据领域的创业公司。整机研发更能形成链路闭环，通过机器人本体在物理环境中的部署，自主采集现实数据，再不断地更新算法模型，优化机器人本体的任务执行。

## 不同点

与国外具身智能企业相比，国内创企的融资轮次尚处早期。国内具身智能市场仍处于相对早期的发展阶段，许多初创公司仍在探索和验证其商业模式的可行性。

国内具身智能创企的机器人产品在实际商业环境中进行部署尝试的节奏较慢。国内制造业的劳动力缺口暂时可控，机器人替代需求并不急迫，同时普通制造企业对机器人在工厂环境工作的失效成本较为审慎。但以优必选Walker S接连合作蔚来、东风柳汽、一汽大众为示范，国内具身智能机器人正在汽车制造、商超及药房分拣补货等场景加速落地。

ghts

05

## 具身智能创业者背景溯源

insights

对具身智能领域的创业者而言，深厚的学术背景往往更是公司在创始阶段取得成功的重要因素。当我们博览国内知名具身智能创企的创始人们，发现几乎每位创始人或联合创始人出自业内顶尖院校，且师承相关领域的专家学者。在小小的学术圈子里，创业者们产生了或多或少的交集。

在这些培养出诸多具身智能创业者的顶尖院校中，清华大学、斯坦福大学、普渡大学等派系格外引人注目。

## 清华大学

### 交叉信息学院

清华交叉信息学院是国内具身智能创业公司最重要的摇篮之一。

- ✓ 星动纪元创始人陈建宇在清华大学交叉信息研究院取得学士学位。
- ✓ 松延动力创始人姜哲源是清华大学交叉信息学院的博士。
- ✓ 星海图的联合创始人赵行、许华哲，不仅是清华叉院的助理教授，还分别担任清华MARS Lab和具身智能实验室的主任。

### 电子系

清华电子系也是具身智能人才培养的基石院系。

- ✓ 星海图创始人高继扬以及银河通用联合创始人王鹤，本科都是毕业于清华电子系。

### 自动化系

清华自动化系同样是具身智能领域的重要力量。

- ✓ 加速进化的创始人兼首席执行官程昊，本硕均毕业于清华自动化系，师从著名机器人专家赵明国教授（清华大学自动化系研究员、机器人控制实验室和无人系统中心类脑机器人交叉中心主任），后者后来也成为了加速进化的首席科学家。

## 斯坦福大学

### 人工智能实验室

- ✓ 穹彻智能的创始人之一卢策吾博士，在2015年赴斯坦福大学人工智能实验室开展博士后研究，其导师就是“AI教母”李飞飞教授和美国三院院士Leonidas J. Guibas教授。

### 电子工程系

- ✓ 银河通用联合创始人王鹤2021年在斯坦福大学电子工程系获得博士学位，同样师承Leonidas J. Guibas教授。王鹤博士和卢策吾博士两位创业者可算师出同门。

### 仿生与灵巧操作实验室

- ✓ 穹彻智能另一位创始人王世全在斯坦福仿生与灵巧操作实验室（BDML）及人工智能实验室（机器人方向）取得博士学位，师从仿生机器人奠基人、斯坦福大学设计研究中心主任Mark Cutkosky教授。

## 普渡大学

### 电气与计算机工程学院

- ✓ 逐际动力的创始人张巍博士拥有普渡大学电气与计算机工程学院的博士学位。
- ✓ 智平方科技创始人郭彦东博士也毕业于普渡大学电气与计算机工程学院，师从美国工程院院士Jan P. Allebach与Charlese A. Bouman。

## 其他

除了上述三所学校，上海交通大学、哈尔滨工业大学、北京航空航天大学、加州大学伯克利分校、卡内基梅隆大学等国内外高校也是国内具身智能机器人创业者的摇篮。创业者们在这些母校完善技术认知、积累平台资源，逐步走向商业化的舞台。

在百花齐放的具身智能创业浪潮中，不少创业者除了深厚的学术背景，还有过丰富的产业经历。其中，在**智能机器人**、**自动驾驶**两个领域有过从业经历的创业者拥有得天独厚的条件，他们将机器人运动控制技术积累或自动驾驶技术架构迁移到具身智能机器人身上，是具身智能创业的骨干力量。

## 智能机器人背景

- ✓ 星尘智能创始人来杰以及联合创始人戴媛均出身于腾讯RoboticsX机器人实验室。
- ✓ 众擎机器人创始人赵同阳曾担任小鹏旗下智能机器人公司鹏行智能的总经理。
- ✓ 艾欧智能创始人陈相羽则在Robotics X和鹏行智能都有过工作经历，分别负责过四足机器人Max和可骑乘智能机器人马的项目。
- ✓ 穹彻智能由通用智能机器人公司非夕科技孵化，穹彻智能的核心创始人也是非夕科技的创始人及高管。
- ✓ 银河通用联合创始人姚腾洲曾就职于ABB机器人研发中心。

## 自动驾驶背景

- ✓ 有鹿机器人的创始人陈俊波博士之前在阿里巴巴达摩院担任自动驾驶实验室的负责人。
- ✓ 智平方科技创始人郭彦东博士曾担任小鹏汽车的首席科学家，负责智能车AI视觉及感知相关的研发及应用。
- ✓ 星海图创始人高继扬先后在自动驾驶公司Waymo与Momenta工作，将自动驾驶技术架构与具身智能技术架构联系起来。
- ✓ 雅可比机器人创始人邱迪聪曾在自动驾驶初创公司ISEE AI工作，研究自动驾驶中行为决策与动作规划和认知科学的结合。

- 具身智能**创业公司**百花齐放，越来越多顶级院校具身智能领域的专家学者，以及科技公司AI/机器人/自动驾驶实验室的产业从业者，正在投入具身智能创业的浪潮。
- 具身智能整体火热的**融资状态**短期来看有望延续，但因为产品研发投入高、应用落地周期长，资本未来可能集中于成功可能性更高的头部明星创企，行业马太效应随时间推移而加剧。
- 具身智能机器人公司预计今年年内开始推进各自**产品**在汽车工厂、商超等实际生产环境中部署和收集数据，从而推动下一阶段的小规模量产和正式商用。
- 具身智能创业公司在**技术路线**上会继续结合仿真数据和真实数据训练机器人。专注于具身大模型（大脑）、运动控制算法（小脑）、人形机器人本体及零部件（身体）的不同企业，会共同促进具身智能技术的更新与迭代，加速实现具身智能机器人在实际场景中的应用。

# AI人工智能产业链联盟

#每日为你摘取最重要的商业新闻#

更新 · 更快 · 更精彩



Zero

AI音乐创作人

水墨动漫联盟创始人

百脑共创联合创始人

人工智能产业链联盟创始人

中关村人才协会秘书长助理

河北北大企业家分会秘书长

墨攻星辰智能科技有限公司CEO

河北清华发展研究院智能机器人中心线上负责人

中关村人才协会数字体育与电子竞技专委会秘书长助理



主要业务:AI商业化答疑及课程应用场景探索, 各类AI产品学习手册, 答疑及课程



欢迎扫码交流

提供: 学习手册/工具/资源链接/商业化案例/  
行业报告/行业最新资讯及动态



人工智能产业链联盟创始人

邀请你加入星球, 一起学习

## 人工智能产业链联盟报 告库



星主: 人工智能产业链联盟创始人

每天仅需0.5元, 即可拥有以下福利!  
每周更新各类机构的最新研究成果。立志将人工智能产业链联盟打造成市面上最全的AI研究资料库, 覆盖券商、产业公司、科研院所等...

知识星球

微信扫码加入星球 ▶



# 量子位 insights

量子位智库

## 关于量子位智库：

量子位旗下科技创新产业链接平台。致力于提供前沿科技和技术创新领域产学研体系化研究。

面向前沿AI&计算机，生物计算，量子技术及健康医疗等领域最新技术创新进展，提供系统化报告和认知。

通过媒体、社群和线下活动，基于专题技术报道及报告、专项交流会等形式，帮助决策者更早掌握创新风向。

## 关于量子位：

量子位（QbitAI），专注人工智能领域及前沿科技领域的产业服务平台。

全网订阅超过500万用户，在今日头条、知乎、百家号及各大科技信息平台量子位排名均为科技领域TOP10，内容每天可覆盖数百万人工智能、科技领域从业者。



微信号：Qbitbot020  
量子位智库小助手